

## GEOMETRÍA II. Examen de junio

– Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas –  
Curso 2014/15

### Nombre:

- En cada caso, probar la afirmación o dar un ejemplo de que es falsa
  - Sea  $f \in \text{End}(\mathbb{R}^2)$  con  $\dim(\text{Im}(f)) = 1$ . Entonces  $f$  es diagonalizable.
  - En un espacio métrico no degenerado, dos vectores ortogonales y no nulos son linealmente independientes.
  - La composición de dos simetrías ortogonales es una simetría ortogonal.
- Sea  $(\mathbb{R}^3, g)$  con  $\sigma(g) = (2, 1)$  y  $B = \{(1, 1, 1), (1, 1, 2), (-2, -1, -1)\}$  es una base conjugada. Hallar una base de  $U^\perp$  donde  $U = \{(x, y, z) : x - y + z = 0, x + z = 0\}$ .
- Sea  $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$ ,  $f(x, y, z) = (-3x + 2z, -x - y + z, -x)$ . Estudiar si es diagonalizable. Para el valor  $a \in \mathbb{R}$  que hace que  $f$  sea autoadjunto de  $(\mathbb{R}^3, g)$  donde

$$M_{B_u}(g) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & a \end{pmatrix},$$

hallar una base ortonormal de  $(\mathbb{R}^3, g)$  donde diagonaliza  $f$ .

- Si  $U = \{(x, y, z) : x - y + z = 0, 2x - 2y - z = 0\}$ , hallar  $M(f, B_u)$ , donde  $f$  es la simetría axial respecto de  $U$  para la métrica

$$M_{B_u}(g) = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 \\ -3 & 5 & -3 \\ 2 & -3 & 3 \end{pmatrix}.$$

Importante: razonar todas las respuestas

## Soluciones

1. (a) Como  $r(f) = 1$ , entonces  $\dim(\text{Ker}(f)) = 2 - 1 = 1$ , luego  $\lambda = 0$  es un valor propio y  $\dim(V_0) = 1$ . Si  $B = \{e_1, e_2\}$  es una base de  $\mathbb{R}^2$  donde  $e_1$  genera el núcleo, entonces  $M(f, B) = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & b \end{pmatrix}$ . El polinomio característico es  $-\lambda(b-\lambda)$ . Si  $b \neq 0$ , entonces hay dos valores propios y es diagonalizable. Pero si  $b = 0$ ,  $\lambda = 0$  tiene multiplicidad aritmética 2, que no coincide con la geométrica, que es 1. Por tanto, la respuesta es falsa y basta tomar un endomorfismo  $f$  cuya expresión matricial respecto de una base  $B$  sea  $M(f, B) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .
- (b) Si  $v = \lambda u$  y  $u, v$  son ortogonales  $g(u, v) = \lambda g(u, u) = 0$ . Como  $\lambda \neq 0$ , entonces  $g(u, u) = 0$ . Luego basta con encontrar un espacio no degenerado y un vector que sea ortogonal así mismo. Por tanto, la respuesta es falsa y el ejemplo es el siguiente: sea el espacio de Lorentz-Minkowski de dimensión 2 (que no es degenerado), el vector  $v = (1, 1)$  es ortogonal a sí mismo. Así,  $\{v, 2v\}$  son ortogonales, pero son linealmente dependientes.
- (c) Falsa. En  $\mathbb{R}^2$  con la métrica usual, una simetría respecto de una recta tiene determinante  $-1$ . Si componemos con otra, la composición tendría determinante el producto de los determinantes, es decir 1. Las únicas simetrías ortogonales de determinante 1 son la identidad y la simetría respecto del origen. Luego basta tomar dos simetrías ortogonales respecto de rectas cuya composición no sea ninguna de las dos anteriores: sea  $f$  la simetría respecto de  $\langle (1, 0) \rangle$  y  $g$  respecto de  $\langle (1, 1) \rangle$ . Entonces  $g \circ f(1, 0) = g(f(1, 0)) = g(1, 0) = (0, -1)$ , que no es ni la identidad ni menos la identidad del vector  $(1, 0)$ .

2. Hallamos  $M_{B_u}(g)$ . Como la matriz  $Q = M(1_V, B, B_u) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ , entonces

llamando  $P = Q^{-1}$ , tenemos

$$M_{B_u}(g) = P^t \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} P.$$

Como

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

entonces

$$M_{B_u}(g) = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -2 & 9 & -4 \\ 1 & -4 & 2 \end{pmatrix}.$$

Una base de  $U$  es  $\{(-1, 0, 1)\}$ . Entonces  $(x, y, z) \in U^\perp$  sii

$$0 = \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -2 & 9 & -4 \\ 1 & -4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = x - 2y + z.$$

Resolviendo, tenemos  $U^\perp = \langle (-1, 0, 1), (2, 1, 0) \rangle$ .

(Otra manera de hacer el problema) Primero trabajamos respecto de  $B$  y al final, cambiamos a la base usual. Ya hemos visto que una base de  $U$  es  $\{(1, 0, -1)\}$ . Este vector en coordenadas respecto de  $B$  es  $(0, 1, 1)_B$ . Si  $(x, y, z)_B \in U^\perp$ , entonces

$$0 = \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = y - z.$$

Luego  $U^\perp = \langle (1, 0, 0)_B, (0, 1, 1)_B \rangle = \langle (1, 1, 1), (-1, 0, 1) \rangle$ .

3. La matriz  $A = M(f, B_u)$  es

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & 2 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

y su polinomio característico es  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 - 4\lambda^2 - 5\lambda - 2$ . Las raíces son  $-2$  y  $-1$  que es doble. Por tanto, es diagonalizable sii la multiplicidad geométrica de  $\lambda = -1$  es 2. Pero

$$\dim(A + I) = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = 1.$$

Esto prueba que  $f$  es diagonalizable.

El endomorfismo es autoadjunto si  $A^t G = G A$ , o lo que es lo mismo, si  $G A$  es simétrica, donde  $G = M_{B_u}(g)$ .

$$G A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 0 & 2 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 5 \\ -1 & -2 & 4 \\ 16 - a & 4 & -12 \end{pmatrix}.$$

Es simétrica sii  $16 - a = 5$ , es decir,  $a = 11$ . Para encontrar la base ortonormal basta con hallar una base donde diagonaliza y de dicha base, obtener la ortonormal. Para  $\lambda = 2$ , es suficiente con tomar un vector propio y dividir por su norma. Para  $\lambda = -1$ , usamos Gram-Schmidt. Hallamos bases de los subespacios propios: si  $(x, y, z) \in V_{-2}$ , entonces

$$0 = (A+2I)X = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow -x+2z = 0, -x+y+z = 0 \Rightarrow V_{-2} = \langle (2, 1, 1) \rangle .$$

Para  $V_{-1}$ :

$$0 = (A+I)X = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow -x+z = 0 \Rightarrow V_{-1} = \langle (0, 1, 0), (1, 1, 1) \rangle .$$

Sea  $\{e_1 = (2, 1, 1), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (1, 1, 1)\}$ .

$$g(e_1, e_1) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & 11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1.$$

$$g(e_2, e_2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & 11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 2.$$

Llamamos  $v = 3 = e_3 + me_2$ , de manera que  $g(v_3, e_2) = 0$ .

$$0 = g(v_3, e_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1+m & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & 11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = -3+2(m+1) \Rightarrow m = 1/2.$$

Por tanto  $v_3 = (1, 3/2, 1)$  y

$$g(v_3, v_3) = \begin{pmatrix} 1 & 3/2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 2 & -4 \\ -4 & -4 & 11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3/2 \\ 1 \end{pmatrix} = 1/2.$$

Luego una base ortonormal donde diagonaliza es  $\{(2, 1, 1), (0, 1, 0)/\sqrt{2}, (1, 3/2, 1)/\sqrt{1/2}\}$ .

4. Tenemos  $U = \langle (1, 1, 0) \rangle$ . Hallamos  $U^\perp$  (parecido al ejercicio 2):

$$0 = \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 \\ -3 & 5 & -3 \\ 2 & -3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = x - 2y + z.$$

Entonces  $U^\perp = \langle (1, 0, -1), (2, 1, 0) \rangle$ . Respecto de  $B = \{(1, 0, -1), (2, 1, 0), (1, 1, 0)\}$ , sabemos que

$$M(f, B) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

Finalmente,  $M(f, B_u) = P^{-1}M(f, B)P$ , donde  $P = M(1_V, B_u, B)$ . Sabemos que

$$P = M(1_V, B, B_u)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix},$$

Por tanto

$$M(f, B_u) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -2 \\ -2 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$